

STRUCTURA DE CONTROL ADAPTIV-COMUTATIVA PENTRU CONTROLUL ROBUST AL DEPLASARII

MIHAELA DOINA ZAMFIR

Lucrarea prezinta o structura de control adaptiva cu (circuite de comutatie dedicata sistemelor mecanice de pozitionare cu reactie inversa si parametri de reactie variabili. Se introduce o structura noua de atenuare a perturbatiilor, denumita bucla interna de compensare robusta (RIC). Prin combinarea avantajelor introduse de bucla externa de control, si ale acestui tip de algoritm de adaptare, se obtin performante superioare atat in regim tranzitoriu cat si in regim stationar.