

SIMULAREA MSMP PENTRU ACȚIONĂRI FAULT TOLERANT

S. IVANOV

Fiabilitatea sistemelor de acționare utilizate în aplicații aerospațiale poate fi îmbunătățită prin alegerea corespunzătoare a motorului, strategiei de comandă și a arhitecturii electronicii de putere utilizată pentru alimentarea motorului. Articolul prezintă o bibliotecă Simulink pentru simularea motorului și a controlerelor, putându-se alege unul din cele trei tipuri de motoare și unul din cele două tipuri de controlere. Modelele permit simularea a diferite defecte, putându-se evidenția punctele forte și punctele slabe ale fiecărei arhitecturi. Cercetarea descrisă în acest articol s-a desfășurat în cadrul programului PC6 al Uniunii Europene intitulat DRESS (Distributed and Redundant Electromechanical nose gear Steering System) - <http://www.dress-project.eu>.