

METODA SI DISPOZITIV MECATRONIC PENTRU TESTAREA STRATEGIILOR DE CONTROL BAZATE PE FES UTILE ÎN RECUPERAREA NEUROMOTORIE

M. POBORONIUC și C. M. ȘTEFAN

Lucrarea prezintă un nou algoritm care poate fi implementat într-o neuroproteză utilă în efectuarea exercițiilor de menținere a ortostațiunii la subiecți paraplegici. Regulatorul propus a fost testat în simulare și pe un dispozitiv mecatronic care emulează mișcarea corpului uman așa cum ar fi indusă prin acțiunea unei neuroproteze.