

**ELABORAREA SISTEMELOR DE CONTROL VECTORIAL ALE
MOTOARELOR ASINCRONE DE TRACȚIUNE**

**IURIE RÎMBU, VITALIE MIHALACHI, ANDREI RÂNCĂU,
AL. MOTROI, VITALIE EȘANU, ILIE NUCA, SERGIU IVANOV,
JEAN BRUDNY și REMUS PUSCA**

Se urmărește elaborarea și implementarea sistemelor de control vectorial ale motoarelor asincrone pentru tracțiunea troleibuzelor. Echipamentul electronic conține un microcontroler pentru procesarea semnalelor de ieșire, altul pentru CAN comunicare și al treilea pentru control vectorial al motorului asincron. Subsistemul informațional se bazează pe rețele CAN cu fibră optică. Ramurile de forță ale inverterului IGBT au fost realizate cu o magistrală necoplanară mixtă. Testele de laborator au demonstrat funcționalitatea sistemului de control elaborat.